# PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

04-361205

(43)Date of publication of application: 14.12.1992

(51)Int.CI.

G02B 6/24 G02B 26/08

(21)Application number: 03-162441

(71)Applicant: SUMITOMO ELECTRIC IND LTD

NIPPON TELEGR & TELEPH

CORP < NTT>

SUMIDEN OPCOM KK

(22)Date of filing:

07.06.1991

(72)Inventor: KOMIYA TAKEO

SANO TOMOMI

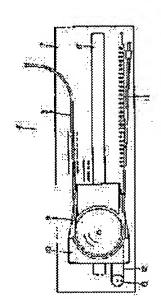
TAKASUGI HIDETOSHI ARIMOTO KAZUHIKO

## (54) OPTICAL FIBER EXCESSIVE-LENGTH PROCESSING DEVICE

# (57)Abstract:

PURPOSE: To provide an optical fiber excessive-length processing device which gives proper tension by absorbing the slack of the optical fiber of an optical connector switching device.

CONSTITUTION: An X-axial excessive length processing part 4 has an X-axial guide rail 8 arranged on the top surface of a base plate 7 to hold a reel 9 rotatably and guide a reel base 10. The external diameter of the reel 9 is ≥30mm. The optical fiber 3 which is led in from the right upper side is fixed on the right side below the base plate 7 after making a nearly half round of the groove part at the outer periphery of the reel 9. When an arm 2 is moved in an X-axial direction, the optical fiber 3 is drawn or pulled in by a quantity



corresponding to the movement quantity to adjust its excessive length. In a figure, 11 is a tension coil spring as a tension imparting means an energizes the reel base 10 to the right through a wire 12 and a pulley 13 impart tension to the optical fiber 3 at all times.

## **LEGAL STATUS**

[Date of request for examination]

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of extinction of right]

Copyright (C); 1998,2003 Japan Patent Office

### (19)日本国特許庁 (JP)

# (12) 公開特許公報(A)

### (11)特許出願公開番号

# 特開平4-361205

(43)公開日 平成4年(1992)12月14日

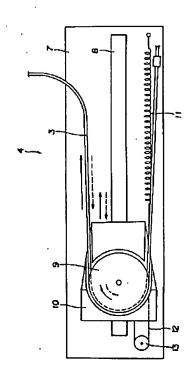
(51) Int.Cl. <sup>5</sup> . G 0 2 B 6/00 6/24	識別記号 336	庁内整理番号 9017-2K	FI			技術表示箇所	
26/08	F	.7820-2K					
		7139-2K	G 0 2 B	6/24			
				審査請求	未請求	請求項の数1(全 5 頁)	
(21)出願番号	出願番号 特願平3-162441		(71)出願人	000002130			
(90) LUES II	平成3年(1991)6月7日				気工業株3 七四末中1		
(22)出願日			(71)出願人	大阪府大阪市中央区北浜四丁目5番33号 000004226			
			(1.1)	1.0	日本電信電話株式会社		
				東京都千代田区内幸町一丁目1番6号			
			(71)出願人	000183130			
					プコム株式		
			(7.0) (30.00)			森西7丁目6番31号	
			(72)発明者				
						米区田谷町1番地 住友電 貴浜製作所内	
			(74)代理人		*************************************		
			(14)(4)	, <u> </u>	<i>7</i> L11 1	最終頁に続く	

## (54) 【発明の名称】 光フアイパ余長処理装置

### (57)【要約】

【目的】 光コネクタ切替装置における光ファイバの弛 みを吸収して適切な張力を与える光ファイバ余長処理装 置を提供する。

【構成】 X軸余長処理部4はベースプレート7の上面にX軸方向のガイドレール8を配置し、リール9を回転自在に保持したリールベース10を案内させるようにしたものである。尚、リール9の外径は30mm以上となっている。図2中右側上方より導入された光ファイバ3は、リール9外周の滯部を略半周した後、ベースプレート7の右側下方で固定されている。アーム2がX軸方向に移動した場合には、その移動量に見合った量の光ファイバ3が繰り出されあるいは引き込まれ、余長の調節が行われる。図中、11は張力付与手段たる引張コイルスプリングであり、ワイヤ12とプーリ13を介してリールベース10を右方に付勢することにより、光ファイバ3に常時張力を与えている。



6/22/05, EAST Version: 2.0.1.4

1

#### 【特許請求の範囲】

【請求項1】 光ファイバが巻き掛けられるリールと、 当該リールを摺動自在に案内するガイドレールと、当該 リールを介して前記光ファイバに所定の張力を付与する 張力付与手段とを具えたことを特徴とする光ファイバ余 長処理装置。

### 【発明の詳細な説明】

[0001]

【産業上の利用分野】本発明は、光コネクタ切替装置等 に用いられる、光ファイバ余長処理装置に関する。

#### [0002]

【従来の技術】近年、光ファイバの量産化に伴い、数百 本の光ファイバの測定(検査)を効率的に行うことので きる装置が要求されている。このような装置の一例とし て、「電子情報通信学会総合全国大会(昭和62年)」 には大規模低損失1×N光スイッチ(いわゆる、光コネ クタ切替装置)が記載されている。この装置は、ロボッ トハンドを用いることにより、アダプタ盤上に固定され た多数個の多心光コネクタに測定用の光コネクタを順次 挿脱して測定を行うもので、測定の自動化、高速化、低 20 通過損失化を実現している。ロボットハンドに把持され た測定用の光コネクタは、直立したアダプタ盤に対し て、切替え時には左右(以降、X軸と称する)および上 下(以降、Y軸と称する)方向に移動する一方、挿脱時 には前後(以降、 Z 軸と称する)方向に移動する。そし て、光コネクタに接続した光ファイバ(テープ型光ファ イバ)もそれらの移動に伴って空間内を移動し、重力や 光ファイバ自体の張力により張ったり弛んだりする。

#### [0003]

【発明が解決しようとする課題】ところで、上述した光 30 コネクタ切替装置では、光ファイバの経路が規制されていないため、次のような不具合が生じていた。すなわち、光ファイバと他部品との干渉を防止するための空間が必要となり、装置の体格が大きくなる。また、なんらかの原因により、局部的な曲がりや引っ掛かりが生じ易かった。尚、光ファイバの配策に当たっては、最小曲率を半径30m以上にすることが望ましい。更に、高速でロボットハンドすなわち光コネクタを移動させた場合、光ファイバが踊ってしまったり、不規則な振動を起こして通過損失が発生する。本発明は上記状況に鑑みなされ 40 たもので、光コネクタ切替装置等における光ファイバの弛みを吸収して適切な張力を与える光ファイバ余長処理装置を提供することを目的とする。

#### [0004]

【課題を解決するための手段】そこで、本発明ではこの 課題を解決するために、光ファイバが巻き掛けられるリ ールと、当該リールを摺動自在に案内するガイドレール と、当該リールを介して前記光ファイバに所定の張力を 付与する張力付与手段とを具えたことを特徴とする光フ ァイバ余長処理装置を提案するものである。 [0005]

【作用】 弛む方向に光コネクタ等が移動した場合にはリールが一方向に移動して光ファイバの弛みが吸収され、 張る方向に移動した場合には逆方向にリールが移動して 光ファイバが繰り出される。この際、光ファイバには張力付与手段により適切な張力を与えられ、通過損失の増大が防止される。

2

[0006]

【実施例】本発明の一実施例を図目に基づい具体的に説 明する。図1には本発明に係る光ファイバ余長処理装置 の斜視を示し、図2と図3とにはX軸余長処理部の平面 と側面とを示し、図4と図5にはYおよびZ軸余長処理 部の平面と側面とを示し、図6にはY軸方向の動作を示し、図7にはZ軸方向の動作を示し、図8には光コネクタ切替装置全体の斜視を示し、図9には光ファイバの断面を示してある。

【0007】図1において、1は測定用光コネクタすなわちマスタコネクタであり、アーム2に保持されてX、Y、2の直交する3軸方向に移動する。マスタコネクタ1からは光ファイバ3が後部に向けて突出しており、数回曲げらた後に図1中上方奥のX軸余長処理部4に導入されている。図中、5はアーム2のX軸駆動用レールであり、6はY軸駆動用レールである。

【0008】図2、図3に示すように、X軸余長処理部 4はベースプレート?の上面にX軸方向のガイドレール 8を配置し、リール9を回動自在に保持したリールペー ス10を案内させるようにしたものである。尚、リール 9の外径は30㎜以上となっている。図2中右側上方よ り導入された光ファイバ3は、リール9外周の滯部を略 半周した後、ペースプレート7の右側下方で固定されて いる。したがって、リールベース10が右方に移動する と、リール9が時計回りに回転して光ファイバ3がリー ルベース10の移動量の倍量繰り出される。また、リー ルベース10が左方に移動すると、リール9が反時計回 りに回転して光ファイパ3がリールベース8の移動量の 倍量引き込まれる。その結果、アーム2がX軸方向に移 動した場合には、その移動量に見合った量の光ファイバ 3が繰り出されあるいは引き込まれ、余長の調節が行わ れる。図中、11は張力付与手段たる引張コイルスプリ ングであり、ワイヤ12とプーリ13を介してリールベ ース10を右方に付勢することにより、光ファイパ3に 常時張力を与えている。

【0009】図4、図5において、14は光ファイバ3をアーム2の近傍で固定する固定クリップであり、15は光ファイバ3を摺動自在に保持する一対のガイドホルダである。これらのガイドホルダ15は、2軸レール16に沿って2軸方向に摺動する2軸プロック17とX軸駆動用レール5に沿ってX軸方向に摺動するY軸プロック18とにそれぞれ取り付けられている。両ガイドホル50ダ15の近傍には光ファイバ3の曲げ半径を30mm以上

3

に確保するためのRガイド19,20が取り付けられている。尚、光ファイバ3はテープ状であるため、長辺方向には殆んど曲げられず、更に両Rガイド19,20での曲げ方向が異なるため、光ファイバ3は両ガイドホルダ15間で90°捩られている。

【0010】本実施例では、アーム2がY軸駆動用レール6に沿って移動した場合、図6に示す如く、光ファイバ3のA, A'間の寸法が変化する。すると、前述したX軸余長処理部4から光ファイバ3が繰り出されあるいは弛みが吸収され、余長の処理が行われる。また、Z軸ブロック17がZ軸駆動用レール16に沿って移動した場合、図7に示す如く、光ファイバ3のB, B'間の寸法が変化する。この場合もX軸余長処理部4から光ファイバ3が繰り出されあるいは弛みが吸収され、余長の処理が行われる。このように、本実施例ではX軸余長処理部4によりX, Y, Zの3軸方向の余長処理が行われるのである。

【0011】図8には本実施例の光ファイバ余長処理装置を採用した光コネクタ切替装置の全体を斜視により示したが、同図中手前側には光ファイバ余長処理装置が配置され、これに対向した位置に多数個の多心光コネクタ21が固定された5列のアダプタ盤22が配置されている。装置全体の大きさは幅700mm, 奥行き300mm, 高さ200mmであり、多心コネクタ21の総数は300個である。また、アーム2のX, Y, Z各軸方向の移動のストロークはそれぞれ500mm, 200mm, 50mmとなっている。尚、アーム2の駆動機構はバルスモータ,ベルトおよびプーリから成っている。また、光コネクタ切替装置側の光ファイバ3は、図9に示す如く、PVCチュープ23内に収納されており、外力からの保護が図30られている。

【0012】発明者等は、アーム2の移動速度を、X軸方向で最大200m/sec, Y軸方向で最大50m/sec, Z軸方向で最大50m/secとして試験を行った。そしてアーム2を10万回移動させ且つマスタコネクタ1の着脱を10万回行わせたところ、光ファイバ3の通過損失の変化は0.01dB以下という良好な結

果を得ることができた。また、移動中の光ファイバ3の 通過損失の変化も0.02dB以下となり、誤差の範囲 に納めることができた。

#### [0013]

【発明の効果】本発明に係る光ファイバ余長処理装置によれば、リール、ガイドレールおよび張力付与手段という簡便な機構を用いながら、光コネクタ切替装置等において光ファイバの弛みを吸収して適切な張力を与えることが可能となり、光ファイバの局部的な曲がりや引っ掛かりの他、高速で光コネクタを移動させた場合の通過損失も防止されるという効果を奏する。

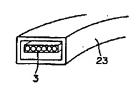
#### 【図面の簡単な説明】

- 【図1】本発明に係る光ファイバ余長処理装置を示す斜 視図である。
- 【図2】X軸余長処理部を示す平面図である。
- 【図3】X軸余長処理部を示す側面図である。
- 【図4】YおよびZ軸会長処理部を示す平面図である。
- 【図5】YおよびZ軸余長処理部を示す側面図である。
- 【図6】実施例装置のY軸方向の動作を示す説明図である。
- 【図7】実施例装置の2軸方向の動作を示す説明図である。
- 【図8】光コネクタ切替装置全体を示す斜視図である。
- 【図9】光ファイバの断面図である。

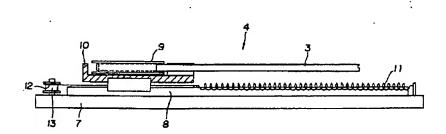
### 【符号の説明】

- 1 マスタコネクタ
- 2 アーム
- 3 光ファイバ
- 4 X軸余長処理部
- 30 7 ペースプレート
  - 8 ガイドレール
  - 9 リール
  - 10 リールペース
  - 11 引張コイルスプリング
  - 12 ワイヤ
  - 13 ブーリ

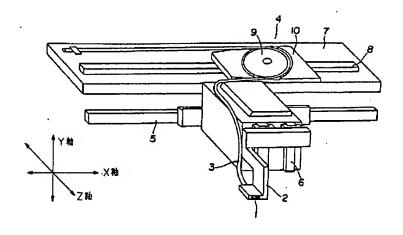
[図3]



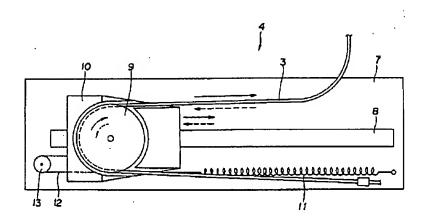
【図9】

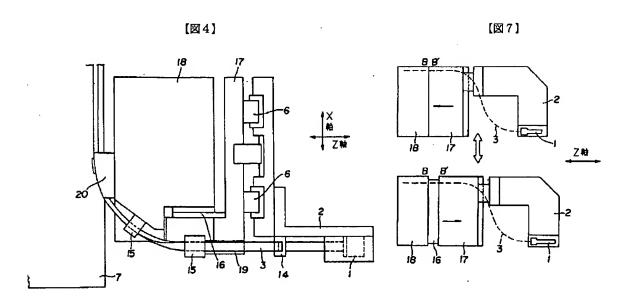


[図1]



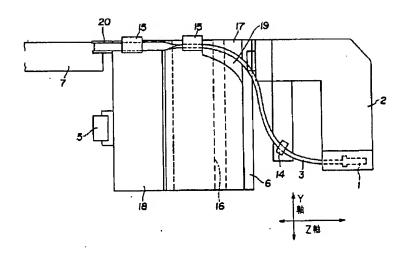
[図2]





6/22/05, EAST Version: 2.0.1.4

【図5】



フロントページの続き

(72)発明者 佐野 知巳

神奈川県横浜市栄区田谷町1番地 住友電 気工業株式会社横浜製作所内 (72)発明者 ▲高▼杉 英利

東京都千代田区内幸町一丁目1番6号 日

本電信電話株式会社内

(72)発明者 有本 和彦

東京都大田区大森西七丁目6番31号 住電オプコム株式会社内